

TRATAMIENTO ORTODÓNICO EN PACIENTES DE CLASE II NO COLABORADORES

PRINCIPIOS Y TÉCNICAS ACTUALES



Editado por
**Moschos A.
Papadopoulos**



Índice de contenidos

TRATAMIENTO ORTODONCICO DE LA CLASE II Y COLABORACION DEL PACIENTE

1. El problema de la colaboración en ortodoncia 3
Andrej Zentner
2. Clasificación de los aparatos que no requieren colaboración empleados para la corrección de la clase II 9
Moschos A. Papadopoulos

APARATOS INTERMAXILARES EMPLEADOS PARA EL TRATAMIENTO DE PACIENTES DE CLASE II NO COLABORADORES

3. Vision general de los aparatos intermaxilares que no requieren colaboración 21
Moschos A. Papadopoulos
4. El aparato de Herbst 35
Hans U. Paulsen, Moschos A. Papadopoulos
5. El aparato Cantilever Bite Jumper (CBJ) 59
Dr. H. Meyer
6. El aparato de Ritto[®]: un modo sencillo de tratar maloclusiones de clase II 69
Antonio Kuerodi Ritto
7. El aparato de adelantamiento mandibular para el tratamiento de los pacientes de clase II no colaboradores 93
Dr. los Martinio Coelho Filho, Fabio Oliveira Coelho
8. El aparato de recolocación anterior de la mandíbula (MARVA) 107
Dr. Carlos E. Eckbarr
9. Control de la energía: la filosofía que sustenta la mecánica intermaxilar 121
Dr. Peter J. Jasper

10.	El aparato Jasper Jumper <i>Frank J. Weiland</i>	125
11.	El aparato Flex Developer <i>Heinz Wirsauer, Alfred Peter Muehlebach</i>	145
12.	El aparato Eureka Spring : un corrector sencillo, versátil y rentable para la clase II <i>John P. DeVincenzo</i>	163
13.	El corrector de mordida Twin Force para la corrección de la maloclusión de clase II en pacientes adolescentes <i>Harro Uribe, Jeff Rothenberg, Ravindra Nanda</i>	181
14.	El aparato Universal Spring de Sabbagh (USU) <i>Aladin Sabbagh</i>	203

SECCIÓN II

APARATOS INTRAMAXILARES PARA LA DISTALIZACIÓN EMPLEADOS EN EL TRATAMIENTO DE LOS PACIENTES DE CLASE II NO COLABORADORES

15.	Vision general de los aparatos intramaxilares que no requieren colaboración <i>Moschos A. Papadopoulos</i>	219
16.	El Pendulum <i>M. Alt Darendeliler, Gang Shen, Friedrich K. Bylott</i>	231
17.	El Penguin Pendulum <i>Joe H. Mayo</i>	241
18.	Tratamiento para la clase II sin necesidad de colaboración con el aparato Distal Jet <i>Aldo Cavatini, Steven Jay Boorman</i>	249
19.	El aparato Keles Slider para la distalización bilateral y unilateral de los molares superiores <i>Alimet Keles</i>	273
20.	El aparato Jones Jig [®] y sus modificaciones <i>Moschos A. Papadopoulos</i>	283
21.	El uso de imanes para la distalización de los molares superiores <i>Lars Bondemark</i>	297
22.	El aparato First Class <i>Arturo Fortini, Lorenzo Bernelli</i>	309
23.	Un metodo eficaz y preciso para la desrotación rápida de molares: ATP de Keles <i>Alimet Keles</i>	331

CAPÍTULO IV	
APARATOS INTRAMAXILARES CON ANCLAJE ABSOLUTO QUE SE EMPLEAN PARA EL TRATAMIENTO DE LA MALOCCLUSIÓN CLASE II	
1.1	Visión general de los aparatos intramaxilares con anclaje absoluto que no requieren colaboración 341 <i>Moschos A. Papadopoulos</i>
1.2	El uso de implantes como medio de anclaje absoluto para la corrección de la clase II 345 <i>Aldo Giancotti, Claudio Accorsi</i>
	El uso del sistema Onplant para la distalización de molares superiores 359 <i>Lars Bondemark</i>

EVALUACIÓN DE LA EFICACIA CLÍNICA DE LOS APARATOS QUE NO REQUIEREN COLABORACIÓN	
1.1	Eficacia clínica de los aparatos que no requieren colaboración empleados para la corrección ortodóncica de la clase II 367 <i>Mos A. Papadopoulos</i>
ALFABETICO 389	